

文档版本	V1.0
发布日期	20191108

APT32F172 GTC 应用开发指南



目录

1. 概述	1
2. 适用的硬件	1
3. 应用方案代码说明	1
3.1 GTC 定时配置	1
3.2 GTC PWM 输出配置	3
3.3 GTC 捕捉输入配置	5
4. 程序下载和运行	8
5. 改版历史	9

1 概述

本文介绍了在APT32F172中使用GTC的应用范例。

2. 适用的硬件

该例程使用于 APT32F172 开发板 APT-DB172

3. 应用方案代码说明

基于 APT32F172 完整的库文件系统，可以很方便的对 GTC 进行配置。

3.1 GTC 定时配置

软件配置：

开启内部主频 20MHz, 并作为系统时钟。

计数器单周期时间： $TCCLK = \text{sysclock} / 2^{1/10} = 1\mu\text{s}$

PB0.0 输出周期 100us, 占空比 50us 方波

```
/*  
*****/  
//GTC Functions  
//EntryParameter:NONE  
//Return Value:NONE  
/*  
*****/  
void GTC_CONFIG(void)  
{  
    GTC_RESET_VALUE();          //GTC 所有寄存器复位赋值  
    GTC_SoftwareReset();        //GTC 软件复位  
    GTC_Configure(GTC_FIN_IMOSC, 1, 9, Counter_Size_32BIT, 50, 0);  
    //TCCLK=sysclock/2^1/10=1us,周期 100*1US  
    GTC_ControlSet_Configure(GTC_ControlSet_REPEAT,ENABLE);  
    //使能该模式后，计数器在连续计数模式溢出或者周期模式周期结束后，会自动重新开始计数  
    GTC_ConfigInterrupt_CMD(GTC_PSTARTI); //GTC 周期开始中断使能  
    GTC_Int_Enable();           //GTC 中断向量使能  
    GTC_Start();                //start counter  
}
```

代码说明：

```
GTC_Configure(GTC_FIN_IMOSC, 1, 9, Counter_Size_32BIT, 50, 0);
```

GTC_FIN_IMOSC----选择内部 IMOSC

GTCclk 计算公式: $TCCLK=FIN/2^{DIVN}/(DINM+1)$

1 DIVN=1

9---- DINM=9

Counter_Size_32BIT----选择 32BIT 计数器

50----周期=50

0----比较值=0

```

/*****/
//APT32F172_init
//EntryParameter:NONE
//ReturnValue:NONE
/*****/
void APT32F172_init(void)
{
    SYSCON_WDT_CMD(DISABLE);           //关闭 WDT

    SYSCON->PCER0=0xFFFFFFFF;          //使能 IP
    SYSCON->PCER1=0xFFFFFFFF;          //使能 IP
    while(!(SYSCON->PCSR0&0x1));        //判断 IP 是否使能

    SYSCON_Int_Enable();               //使能 SYSCON 中断向量
    SYSCON->IECR=ISOSC_ST|IMOSC_ST|EMOSC_ST|SYSCLK_ST;
    //使能 ISOSC 时钟稳定中断,使能 IMOSC 时钟稳定中断,使能 EMOSC 时钟稳定中断

    CK_CPU_EnAllNormalIrq();           //打开全局中断
    SYSCON_CONFIG();                   //syscon 参数 初始化

    GPIO_CONFIG();                     //GPIO 初始化
    GTC_CONFIG ();                     //GTC 初始化
}

volatile U32_T f_io_toggle;
/*****/
//GTC Interrupt
//EntryParameter:NONE
//ReturnValue:NONE
/*****/
void GTCIntHandler(void)
{
    if((GTC->MISR&GTC_PSTARTI)==GTC_PSTARTI)
    {
    
```

```

GTC->ICR = GTC_PSTARTI;
if(!f_io_toggle)
{
    f_io_toggle=1;
    GPIO_Write_High(GPIOB0,0);
}
else
{
    f_io_toggle=0;
    GPIO_Write_Low(GPIOB0,0);
}
}
}
    
```

3.2 GTC PWM 输出配置

开启内部主频 20MHz, 并作为系统时钟。

PB0.0 输出周期 100us, 占空比 50us 方波

```

/*****/
//APT32F172_init
//EntryParameter:NONE
//ReturnValue:NONE
/*****/

void GTC_CONFIG(void)
{
    GTC_RESET_VALUE();           //GTC 所有寄存器复位赋值
    GTC_SoftwareReset();         //GTC 软件复位
    GTC_IO_Init(GTC_IO_TXOUT, 0); //PB0.0 做 PWM 输出口
    GTC_Configure(GTC_FIN_IMOSC, 1, 9, Counter_Size_32BIT, 100, 50);
    //TCCLK=sysclock/2^1/10=1us,周期 100*1US
    GTC_ControlSet_Configure(GTC_ControlSet_REPEAT,ENABLE);
    //使能该模式后, 计数器在连续计数模式溢出或者周期模式周期结束后, 会自动重新开始计数
    /GTC_ControlSet_Configure(GTC_ControlSet_PWMEN,ENABLE);//使能 PWM 模式
    GTC_Start();                 //start counter
}
    
```

代码说明:

```
GTC_ControlSet_Configure(GTC_ControlSet_OUTST, ENABLE); ----
```

使能计数开始输出高电平，计数到比较值翻转

```
GTC_ControlSet_Configure(GTC_ControlSet_IDLEST, ENABLE); ----
```

使能 Idle 状态下输出高电平，禁止输出低电平

```
/*-----*/
//APT32F172_init
//EntryParameter:NONE
//ReturnValue:NONE
/*-----*/
void APT32F172_init(void)
{
    SYSCON_WDT_CMD(DISABLE);                //关闭 WDT

    SYSCON->PCER0=0xFFFFFFFF;               //使能 IP
    SYSCON->PCER1=0xFFFFFFFF;               //使能 IP
    while(!(SYSCON->PCSR0&0x1));             //判断 IP 是否使能

    SYSCON_Int_Enable();                    //使能 SYSCON 中断向量
    SYSCON->IECR=ISOSC_ST|IMOSC_ST|EMOSC_ST|SYSCLK_ST;
    //使能 ISOSC 时钟稳定中断,使能 IMOSC 时钟稳定中断,使能 EMOSC 时钟稳定中断

    CK_CPU_EnAllNormalIrq();                //打开全局中断
    SYSCON_CONFIG();                         //syscon 参数 初始化

    GTC_CONFIG ();                           //GTC 初始化
}
```

3.3 GTC 捕捉输入配置

开启内部主频 20MHz, 并作为系统时钟。

计数器单周期时间: $TCCLK = sysclock / 2^1 / 10 = 1\mu s$

PA1.1 捕捉高电平 50us, 低电平 50us 方波。

R_Capture_buf1 存储周期时间。

R_Capture_buf2 存储低电平时间。

R_Capture_buf3 存储高电平时间。

```

/*****/
//APT32F172_init
//EntryParameter:NONE
//ReturnValue:NONE
/*****/

void GTC_CONFIG(void)
{
    GTC_RESET_VALUE();      //GTC 所有寄存器复位赋值
    GTC_SoftwareReset();    //GTC 软件复位
    GTC_IO_Init(GTC_IO_TCAPX, 1); //PA1.1 做捕捉输入口
    GTC_Configure(GTC_FIN_PCLK, 1, 9, Counter_Size_32BIT, 0, 0); //TCCLK=sysclock/2^1/10=1us
    GTC_ControlSet_Configure(GTC_ControlSet_STOPCLEAR,ENABLE); //计数器停止后清除计数值
    GTC_ControlSet_Configure(GTC_ControlSet_CNTM,ENABLE);
    //工作在连续计数模式, 计数值自增直到溢出
    GTC_ControlSet_Configure(GTC_ControlSet_REPEAT,ENABLE); //使能循环重复模式
    GTC_ControlSet_Configure(GTC_ControlSet_CAPT_F,ENABLE);      //下降沿捕捉使能
    GTC_ControlSet_Configure(GTC_ControlSet_CAPT_TCAP,ENABLE);   //捕捉输入使能
    GTC_ConfigInterrupt_CMD(GTC_CAPTI, ENABLE);                  //捕捉中断使能
    GTC_Start();                                                  //start counter
    GTC_Int_Enable();                                             //使能 GTC 中断向量
}

/*****/
    
```

```
//APT32F172_init
//EntryParameter:NONE
//ReturnValue:NONE
/*****/
void APT32F172_init(void)
{
    SYSCON_WDT_CMD(DISABLE);           //关闭 WDT

    SYSCON->PCER0=0xFFFFFFFF;         //使能 IP
    SYSCON->PCER1=0xFFFFFFFF;         //使能 IP
    while(!(SYSCON->PCSR0&0x1));       //判断 IP 是否使能

    SYSCON_Int_Enable();               //使能 SYSCON 中断向量
    SYSCON->IECR=ISOSC_ST|IMOSC_ST|EMOSC_ST|SYSCLK_ST;
    //使能 ISOSC 时钟稳定中断,使能 IMOSC 时钟稳定中断,使能 EMOSC 时钟稳定中断

    CK_CPU_EnAllNormalIrq();           //打开全局中断
    SYSCON_CONFIG();                   //syscon 参数 初始化

    GTC_CONFIG ();                     //GTC 初始化
}

volatile U32_T  R_Capture_buf1,R_Capture_buf2,R_Capture_buf3,f_GTC_CaptTrigg;
/*****/
//GTC Interrupt
//EntryParameter:NONE
//ReturnValue:NONE
/*****/
void GTCIntHandler(void)
{
```



```
if((GTC->MISR&GTC_CAPTI)==GTC_CAPTI)
{
    GTC->ICR = GTC_CAPTI;
    if(!f_GTC_CaptTrigg)
    {
        f_GTC_CaptTrigg=1;
        R_Capture_buf1=GTC->CDCR;           //R_Capture_buf1 周期时间
        GTC_ControlSet_Configure(GTC_ControlSet_CAPT_R,ENABLE); //capture down enable
        GTC_ControlSet_Configure(GTC_ControlSet_CAPT_F,DISABLE);
        GTC_Stop();
        GTC_Start();
    }
    else
    {
        f_GTC_CaptTrigg=0;
        R_Capture_buf2=GTC->CUCR;           // R_Capture_buf2 低电平时间
        GTC_ControlSet_Configure(GTC_ControlSet_CAPT_R,DISABLE); //捕捉上升沿禁止
        GTC_ControlSet_Configure(GTC_ControlSet_CAPT_F,ENABLE); //捕捉下降沿使能
    }
    if(R_Capture_buf1>R_Capture_buf2)       //R_Capture_buf3 高电平时间
    {
        R_Capture_buf3=R_Capture_buf1-R_Capture_buf2;
    }
    else
    {
        R_Capture_buf3=R_Capture_buf2-R_Capture_buf1;
    }
}
}
```

4. 程序下载和运行

1. 将目标板与仿真器连接，分别为 VDD SCLK SWIO GND
2. 定时测试将示波器挂在对应 TOGGLE IO 上
3. PWM 输出将示波器挂在对应 PWM 输出口上
4. 将需检测波形输出接到捕捉口上
5. 程序编译后仿真运行
6. 定时和 PWM 观察示波器波形，捕捉功能观察 R_Capture_buf1~R_Capture_buf3 变量值是否与输入波形的周期和占空比匹配

5. 改版历史

版本	修改日期	修改概要
V1.0	2019-11-08	初版